MIKROPROSESOR & Teknik Antarmuka 1 ARDUINO

PROGRAM STUDI TEKNIK TELKOMUNIKASI Semester 4

Akuwan Saleh, MT

## PENILAIAN



## REFERENSI

- Julien Bayle, "C Programming for Arduino", Packt Publishing Ltd, Birmingham, May 2013.
- James Floyd K & Harold T , "Arduino Adventure Escape from Gemini Station", Apress, 2013.
- Famosa Studio Arduino Starter Kit Manual V1.0, Famosa Studio, 2013.
- Martin E, Joshua N, & Jordan H, "Arduino in Action", Maniing Publications.Co, USA, 2013.
- Jack Purdum, "Beginning C for Arduino, Learn C Programming for the Arduino and Compatible Microcontrollers", Apress, 2012.
- John-David Warren, Josh Adams, and Harald Molle, "Arduino Robotics", Springe, New York, 2011.
- \_\_\_\_\_, Sistem minimum Arduino Uno/ATmega328, Instruction Manual, 2010.

## MATERI

- 1. PENDAHULUAN
- 2. ANTARMUKA MIKROKONTROLER DENGAN LIGHT EMITTING DIODE (LED)
- 3. ANTARMUKA MIKROKONTROLER DENGAN SAKLAR
- 4. ANTARMUKA MIKROKONTROLER DENGAN LED DOT MATRIK
- 5. ANTARMUKA MIKROKONTROLER DENGAN KEYPAD
- 6. ANTARMUKA MIKROKONTROLER DENGAN SEVEN SEGMEN (7-S)
- 7. ANTARMUKA MIKROKONTROLER DENGAN LCD 2x16
- 8. PEMROGRAMAN MELODY
- 9. ANALOG INPUT (ADC)
- **10. KOMUNIKASI SERIAL**
- 11. ANTARMUKA MIKROKONTROLER DENGAN LM 35
- 12. ANTARMUKA MIKROKONTROLER DENGAN LDR
- 13. ANTARMUKA MIKROKONTROLER DENGAN LAMPU AC 220V
- 14. ANTARMUKA MIKROKONTROLER DENGAN MOTOR DC
- 15. ANTARMUKA MIKROKONTROLER DENGAN SENSOR ULTRASONIC
- 16. Demo Tugas Proyek Semester

# 9. ANALOG INPUT (ADC)

## TUJUAN

- Membaca tegangan analog yang masuk pada pin analog Arduino
- Membuat program untuk proses konversi dari nilai analog menjadi digital atau ADC (*Analog to Digital Conversion*)

## Analog I/O

- Kontrol dan pembacaan tengangan
- Kelebihan :
  - Antarmuka sederhana
  - Low Cost untuk low-resolotions
  - Speed tinggi
  - biaya Pemrograman rendah

#### • Kekurangan :

- High cost untuk high resolutions
- Tidak semua mikrokontroler memiliki analog I/O
- Desain rangk. Semakin komplek ketika membutuhkan eksternal ADC/DAC

Voltage type: Typical ranges

- 0 to 2.5V
- 0 to 4V
- 0 to 5V
- +/- 2.5V
- +/- 4V **Current type:** Typical ranges
- +/- 5V
- 0-20mA
- 4-20mA

## **Contoh Antarmuka**





- Tegangan yang masuk dikonversi terlebih dahulu menjadi data digital
- Pin analog Arduino dapat menerima nilai hingga 10 bit sehingga dapat mengkonversi data analog menjadi 1024 keadaan (2^10= 1024)
- Artinya nilai 0 merepresentasikan tegangan 0 volt dan nilai 1023 merepresentasikan tegangan 5 volt.



• Pada papan Arduino, memiliki pin A0 sampai A5 untuk membaca tegangan analog.

## Kaitan Nilai ADC dengan Tegangan

• Nilai ADC menunjukkan ratio perbandingan dengan tegangan yang terbaca.

#### Cara mencari nilai ADC:

Resolution of the ADC	ADC Reading	
System Voltage	Analog Voltage Measured	
1023	ADC Reading	
5	Analog Voltage Measured	

Jika Tegangan Analog 2.12 Volt, maka nilai ADC:

$$\frac{1023}{5V} = \frac{X}{2.12V}$$
$$\frac{1023}{5V} * 2.12V = X$$
$$X = 434$$

#### Cara mencari nilai ADC:

jika tegangan 5 volt dikonversi menjadi data digital **10 bit** 

$$\frac{5}{1023} = 0,004887585$$

Artinya setiap <u>1 angka desimal</u> mewakili tegangan sebesar <u>0,004887585 volt</u>

Berapa besar tegangan yang diwakili angka **512**?

$$\frac{5V}{1023}$$
 \* 512 = 2, 50244 Volt



## Hardware :

- Arduino Uno Board
- 1 Potentiometer
- Buiit-in LED = pin 13
- Kabel jumper

## Rangkaian:





## Rangkaian:



- Hubungkan Kaki 1 Potentiometer dengan pin 5v Arduino
- Hubungkan Kaki 2 (tengah) Potentiometer dengan pin A0 (analog input) Arduino.
- Hubungkan kaki 3 Potentiometer ke pin Gnd arduino



# **PROGRAM-1:**

```
int sensorPin = A0; // pilih pin input untuk potentiometer
int ledPin = 13; // pilih pin untuk LED
int sensorValue = 0; // variabel simpan nilai dari sensor
void setup() {
pinMode(ledPin, OUTPUT); // deklarasi ledPin untuk OUTPUT
void loop() {
sensorValue = analogRead(sensorPin); // baca data dari sensor:
digitalWrite(ledPin, HIGH); // ledPin on
delay(sensorValue); // stop program u/ <sensorValue> milidetik
digitalWrite(ledPin, LOW); // ledPin off
delay(sensorValue);
```

## Ket:

- Perintah analogRead() untuk mengkonversi tegangan input dari range, 0 sd 5 volts, ke nilai data digital antara 0 sd 1023.
- Arduino memanggil fungsi ADC

## PROGRAM-2a dan b:

}

}

```
int analogPin = A0;
int lang = 0;
void setup()
 Serial.begin(9600);
}
void loop()
 lang = analogRead(analogPin);
 delay(100);
 Serial.println(lang);
```

void setup() {
Serial.begin(9600);

void loop() {
// baca input analog :
int NilaiSensor = analogRead(A0);
// Konversi (0 - 1023) ke teg.(0 - 5V):
float volt = NilaiSensor \* (5.0 / 1023.0);
Serial.println(volt);

# **PROGRAM-2c:**

```
void setup() {
Serial.begin(9600); // setup port serial
}
void loop() {
int sensorValue = analogRead(A0); // baca input analog pin 0
int mappedSensorValue = map(sensorValue, 0, 1023, 0,
9);
Serial.println(mappedSensorValue, DEC); // kirim ke port serial.
}
```

# PROGRAM-2d:

```
const int analogInPin = A0;
const int analogOutPin = 9;
int sensorValue = 0;  // variabel posisi awal pin A0
int outputValue = 0;  // var posisi awal nilai output
```

```
void setup() {
   Serial.begin(9600);
}
void loop() {
   sensorValue = analogRead(analogInPin);
   outputValue = map(sensorValue, 0, 1023, 0, 255);
```

## **PROGRAM-2d** - Ianjutan

analogWrite(analogOutPin, outputValue); Serial.print("sensor = "); Serial.print(sensorValue); Serial.print("\t output = "); Serial.println(outputValue); delay(2);

}

#### Hasil :

- Catat hasil data yang tampil di LED
- Catat hasil data yang tampil di serial monitor
- Buat laporan hasil dari percobaan

#### Latihan :

 Buatlah eksperimen dengan meggunakan komunikasi serial dengan rangkaian sebagai berikut



2. Buatlah eksperimen ADC dengan meggunakan komunikasi serial untuk menampilkan data di serial monitor dan di LED 4-bit:

- dari nilai 0 = 0000 hingga nilai 255 = 1111

# 10.KOMUNIKASI SERIAL

## TUJUAN

- Membuat aplikasi komunikasi serial antara PC dengan modul mikrokontroler arduino
- Menampilkan dan mengamati data setelah pengiriman data dari arduino ke serial monitor PC
- Membuat aplikasi komunikasi serial antara 2 modul mikrokontroler arduino

- komunikasi serial adalah salah satu protokol komunikasi yang paling banyak diadopsi dan juga terdokumentasi dengan baik.
- Komunikasi serial adalah komunikasi yang pengiriman datanya per-bit secara berurutan dan bergantian.
- Komunikasi serial ada dua macam, asynchronous serial dan synchronous serial.

 Synchronous serial adalah komunikasi dimana hanya ada satu pihak (pengirim atau penerima) yang menghasilkan clock dan mengirimkan clock tersebut bersama-sama dengan data.

**<u>Contoh</u>**: terdapat pada transmisi data keyboard.

 Asynchronous serial adalah komunikasi dimana kedua pihak (pengirim dan penerima) masingmasing menghasilkan clock namun hanya data yang ditransmisikan, tanpa clock.

**<u>Contoh</u>**: UART pada serial port (COM) komputer.

• Asynchronous serial (UART)





Ilustrasi wiring komunikasi serial UART/asinkron

#### Konsep Baud Rate

- Menghubungkan dua perangkat melalui komunikasi serial adalah kedua perangkat berkomunikasi dengan konfigurasi yang sama.
- Parameter komunikasi secara serial, diantaranya adalah baud rate, paket data, parity bit, dan synchronization bit.
- Baud rate : kecepatan data dikirim melalui komunikasi serial. Satuan <u>bit-per-second (bps)</u>
- Standar kecepatan : 1200, 2400, 4800, 9600, 19200, 38400, 57600, dan 115200 bps.

#### **Contoh Pengiriman Data**

- Scenario pengiriman, yaitu 9600 8N1. Kode 9600 8N1 bermakna bahwa kecepatan yang digunakan 9600 baud, 8-bit data, tidak terdapat parity, dan 1-bit stop.
- Data akan dikirim dalam format ASCII (*American Standard Code for Information Interchange*).
   Dikirim kata OK (O dan K), maka komunikasi akan memilki dua buah paket data.
  - Karakter 'O' = 79d (0100 1111 b)
  - Karakter 'K' = 75d (0100 1011b).

#### **Contoh Pengiriman Data**

- Kecepatan 9600 bit/detik, maka setiap bitnya memerlukan waktu selama 1/9600 = 104 mikrodetik/bit.
- Satu paket data untuk satu karakter terdiri dari 10 bit (8-bit data, 1-bit start dan 1-bit stop).
   Pengiriman satu karakter (yang terdiri dari 10-bit) akan membutuhkan waktu selama 10 x 104 mikrodetik = 1.040 mikrodetik = 1,04 milidetik.
- Pengiriman kata 'OK' akan membutuhkan waktu sekitar 2 milidetik pada kecepatan 9600 bps.

# 

#### Gambar Paket data serial 'OK'

Kode ASCII untuk 'O' (kapital) =  $0100 \ 1111$ , sedangkan karakter 'K' (kapital) =  $0100 \ 1011$ . waktu ± 2 milidetik, kecepatan 9600 bps.

- Setiap port **komunikasi serial** akan menggunakan sepasang pin digital.
- Satu pin untuk menerima, dan satu lagi untuk mengirim. Sebagai contoh, di Arduino UNO yang memiliki satu port komunikasi serial, pin #0 untuk menerima (RX), dan pin #1 untuk mengirim (TX).
- Semua board Arduino memiliki sedikitnya satu buah kontroller komunikasi serial.
- Hal ini menyebabkan komunikasi serial dengan board Arduino mudah untuk dilakukan.

## Rangkaian-1:



## Hardware :

- Arduino Uno Board
- 1 buah Pushbutton
- 1 resistor 10K
- Kabel jumper

## Rangkaian-1:

- Hubungkan Kaki 1 Push Button dengan pin 5v Arduino
- Hubungkan Kaki 2 Push Button dengan salah satu kaki Resistor 1K Ohm dan pin digital 2 Arduino.
- 3. Hubungkan kaki Resistor yang belum terhubung ke pin Gnd arduino

#### Langkah-langkah eksperimen:

- Tancapkan usb serial ke kemputer.
- Pastikan drivernya sudah terinstall dan dikenali dengan benar.
- Cek driver, lihat port COM dan samakan pada software arduino



- Jalankan arduino dan buat programnya
- Buka jendela komunikasi serial pada IDE arduino caranya, pilih Tools > Serial Monitor.

## **PROGRAM-1**

```
int pushButton = 2;
void setup()
 Serial.begin(9600);
 pinMode(pushButton, INPUT);
void loop()
 int kondisiButton = digitalRead(pushButton);
 Serial.println(kondisiButton);
 delay(1);
```

## **Rangkaian-2:**



## PROGRAM-2

#### void setup()

#### Serial.begin(9600);

J
ſ
2

}

#### void loop()

)600 baud	<b>∽</b>	s
Hello world!		
Hello wor		

Serial.println("Hello world!"); delay(1000);

## Rangkaian-3:



- Hubungkan pin 4 Arduino-1 (Tx) dengan pin 4 Arduino-2 (Rx)
- Hubungkan pin 5 Arduino-1 (Tx) dengan pin 5 Arduino-2 (Rx)
- Hubungkan pin Gnd Arduino-1 (Tx) dengan pin Gnd Arduino-2 (Rx)

# PROGRAM-3a1:

```
#include <Wire.h>
void setup()
{
 Wire.begin(2);
 Wire.onRequest(requestEvent);
}
void loop()
{ delay(1000); }
Void requestEvent()
{
  Wire.write("test ");
```

}

## Pengirim (Tx)

# PROGRAM-3b1:

#include <Wire.h>
void setup()

Wire.begin();
Serial.begin(9600);
}
void loop()
{
Wire.requestFrom(2,6);
while(Wire.available())

```
char c=Wire.read();
Serial.print(c);
```

```
delay(500);
```

### Penerima (Rx)

## PROGRAM-3a2:

```
#include <Wire.h>
```

```
void setup() {
 Wire.begin();
}
 byte x = 0;
 void loop() {
 Wire.beginTransmission(8);
 Wire.write("x is ");
 Wire.write(x);
 Wire.endTransmission();
 X++;
 delay(1000);
}
```

## Pengirim (Tx)

## PROGRAM-3b2:

```
#include <Wire.h>
```

```
void setup() {
 Wire.begin(8);
 Wire.onReceive(receiveEvent);
 Serial.begin(250000);
void loop() {
}
void receiveEvent(int howMany) {
 while (0 < Wire.available()) {
   char c = Wire.read();
   Serial.print(c);
 int x = Wire.read();
 Serial.println(x);
```

## Penerima (Rx)

#### Hasil :

- Catat hasil data yang tampil di serial monitor
- Buat laporan hasil dari percobaan

#### Latihan :

 Buatlah eksperimen dengan meggunakan komunikasi serial untuk menampilkan hasil dari ekspresi matematika.



#### Latihan :

 Buatlah eksperimen dengan meggunakan komunikasi serial antara 2 modul Arduino yang dapat berkomunikasi seperti Chatting